

	Anexo Manual de la Calidad	Fecha: 18-05-2023
	Política de la Calidad	Código MC-01-AX-01 Revisión: 03 Página 1 de 1

WORKTECH S.R.L. consta con un amplio expertise en manipulación de cargas.

Esta combinación de experiencia, know-how, asociaciones estratégicas con empresas como GORBEL®, MOVEXX®, PALAMATIC®, EXPRESO®, KITO®, INTERTHOR ® y tecnología de avanzada de desarrollo propio, permiten que pueda satisfacer la creciente demanda de mayor ergonomía y seguridad combinada con mayor productividad en todos los sectores industriales.

WORKTECH S.R.L. tiene como pilares básicos la calidad de sus productos y servicio, sus procesos, la mejora continua de la eficacia del Sistema de Gestión de la Calidad y la satisfacción del Cliente.

WORKTECH S.R.L. asume la obligación de mantener un sistema de Gestión de la Calidad y un proceso de mejora continua, investigando y desarrollando nuevas soluciones en función de mejorar los procesos de nuestros clientes.

Con este propósito la Dirección asume el liderazgo de esta obligación y se compromete a proporcionar todos los recursos necesarios para:

- Asegurar la completa satisfacción de todos los clientes en términos de calidad, plazo y nivel de servicio acordados.
- Mejora continua de sus procesos de manera de trabajar más eficientemente, con la mirada puesta en nuestros clientes y las soluciones ofrecidas.
- Promover la creciente participación de todo el personal en todos los objetivos de la Empresa, sus valores y la motivación de nuestros colaboradores, implementando una política de comunicación interna hacia todos los niveles y asegurar que la misma es entendida, implantada y mantenida por todos los involucrados.
- Incrementar el desarrollo de nuestro personal mediante programas de formación y capacitación.

El cumplimiento de esta política y de los objetivos fijados para satisfacerla, se desarrollan como parte de nuestras expectativas de crecimiento económico, liderazgo y beneficio de todas nuestras partes interesadas.

Gustavo Vazquez
Director General
WORKTECH S.R.L.